


集美大学航海学院

研究生指导教师信息表

填表日期： 2023 年 6 月 16 日

姓名	李子富	性别	男	出生年月	1973. 11	
邮箱	lzfxfmjmu1019@163. com	职称	副教授			
主要研究方向	交通信息工程及控制关键技术、航海科学与技术					
教育经历	1994 年 9 月~1998 年 7 月，大连海事大学海洋船舶驾驶专业，大学本科； 2001 年 9 月~2004 年 4 月，大连海事大学交通信息工程及控制专业，硕士研究生； 2012 年 9 月~2015 年 12 月，大连海事大学交通信息工程及控制专业，博士研究生。					
海外经历	无					
所在科研平台 / 教研室	海上事故复现平台和智能协同控制平台/航海教研室					
主讲课程	《航海学》、《航海概论》、《航线设计》、《ECDIS》					
本人科研情况						
近五年科研项目情况（2018 年 1 月-2022 年 12 月）						
项目级别	项目名称	项目来源	起讫时间	科研经费（万元）	本人署名次序	
市厅级	随机非线性纯反馈系统自适应神经网络跟踪控制	纵向	2018-09-01~2021-07-08	1	1	
省部级	基于 T-S 模糊模型的非线性船舶动力定位系统的采样控制方法研究	纵向	2018-04-01~2021-03-10	8	2	
国家级	人脑记忆机制启发无人驾驶船舶自主航行决策与控制	纵向	2022-01-01~	58	2	

近五年获奖成果及发表论文情况	成果（获奖项目、专著、教材）、 论文名称	获奖名称、等级或 鉴定单位、发表刊物、出版单位、时间		本人署名 次序		
	Neural Network-Based Adaptive Control for Pure-Feedback Stochastic Nonlinear Systems with Time-Varying Delays and Dead-Zone Input	IEEE TRANSACTIONS ON SYSTEMS MAN CYBERNETICS-SYSTEMS, 卷: 50 期: 12 页: 5317-5329		1		
	Adaptive single neural network control for a class of stochastic nonlinear time-delay system with unknown dead-zone	Conference Digest - 2021 International Conference on Security, Pattern Analysis, and Cybernetics, SPAC 2021		1		
近五年知识产权发表情况	发明专利/软件著作权 /实用新型名称	授权号	授权时间	本人署名 次序		
近五年参加国际会议、交流情况	会议名称/地点	若发表主旨演讲请写出 演讲题目/无	时间			
	2021 International Conference on Security, Pattern Analysis, and Cybernetics, SPAC 2021/成都	无	2021 年 6 月 18 日			
指导研究生情况	年份	硕士研究生招生数				
	2018 年	/				
	2019 年	/				
	2020 年	/				
	2021 年	/				
	2022 年	1				
	目前在校硕士研究生人数	1				

备注：硕士研究生指导教师信息自 2022 年起每年 6 月更新。